

PROBLEMA PROPOSTO 1

①

1. As condições de admissibilidade de cinemática para este problema são as seguintes:

- O deslocamento transversal, $w(x,y)$, deve ser contínuo e ter primeira derivada (rotação) contínua no domínio da laje;
- O deslocamento e as rotações devem satisfazer as seguintes condições de fronteira:

$$w=0 \text{ e } \theta_x = -\frac{\partial w}{\partial x} = 0 \text{ para } x=4 \text{ e } 0 \leq y \leq 3$$

$$w=0 \text{ para } y=0 \text{ e } 2 \leq x \leq 4$$

$$w=0 \text{ para } x=0 \text{ e } y=0$$

$$w=0 \text{ para } x=0 \text{ e } y=3$$

Para satisfazer estas condições é suficiente que:

- O deslocamento w seja o produto de um polinômio em x de grau 3, ou superior, por um polinômio em y de grau 2, ou superior;
- O deslocamento w satisfaça as seguintes condições:

$$w=0 \text{ e } \frac{\partial w}{\partial x} = 0 \text{ para } x=4 \text{ e } 0 \leq y \leq 3$$

$$w=0 \text{ para } y=0 \text{ e } 0 \leq x \leq 4 \quad (\text{em vez de } 2 \leq x \leq 4)$$

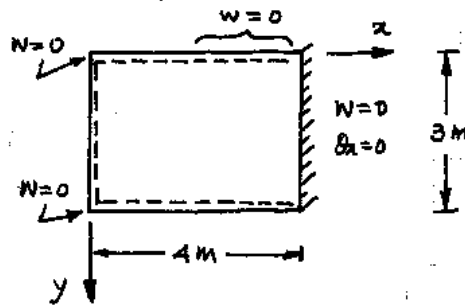
$$w=0 \text{ para } x=0 \text{ e } 0 \leq y \leq 3 \quad \left. \vphantom{\begin{matrix} w=0 \text{ para } y=0 \text{ e } 0 \leq x \leq 4 \\ w=0 \text{ para } x=0 \text{ e } 0 \leq y \leq 3 \end{matrix}} \right\} (\text{em vez de } x=y=0)$$

$$w=0 \text{ para } y=3 \text{ e } 0 \leq x \leq 4 \quad \left. \vphantom{\begin{matrix} w=0 \text{ para } y=0 \text{ e } 0 \leq x \leq 4 \\ w=0 \text{ para } x=0 \text{ e } 0 \leq y \leq 3 \end{matrix}} \right\} (\text{e } x=0 \text{ e } y=3)$$

Estas condições correspondem a uma laje encastrada num bordo e apoiada num restante. São admissíveis para

o problema porque incluem as condições de apoio dadas.

(2)



Uma solução polinomial que satisfaz estas condições de admissibilidade cinemática é a seguinte, em que k é uma constante com dimensão $[m^{-4}]$ para que w tenha dimensão $[m]$:

$$w(x,y) = k \cdot x \cdot (4-x)^2 \cdot y \cdot (3-y)$$

para que $w=0$ em $x=0$ $w=0$ em $y=0$ $w=0$ em $y=3$

$w=0$ e $\frac{\partial w}{\partial x} = 0$ em $x=4$

As rotações e as curvaturas que são compatíveis com esta solução são as seguintes:

$$\theta_x = -\frac{\partial w}{\partial x} = k y (y-3) (x-4) (3x-4)$$

$$\theta_y = -\frac{\partial w}{\partial y} = k x (2y-3) (x-4)^2$$

$$\chi_{xx} = \frac{\partial \theta_x}{\partial x} = 2k y (y-3) (3x-5)$$

$$\chi_{yy} = \frac{\partial \theta_y}{\partial y} = 2k x (x-4)$$

$$\chi_{xy} = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial \theta_x}{\partial y} + \frac{\partial \theta_y}{\partial x} \right) = k (2y-3) (x-4) (3x-4)$$

(3)

2. Os momentos flectores e o momento torsor devidos às curvaturas calculadas na alínea anterior são determinados pelas relações de elasticidade:

$$m_{xx} = D_f (X_{xx} + \nu X_{yy}) = 0.4k [5y(y-3)(3x-8) + x(x-4)^2]$$

$$m_{yy} = D_f (X_{yy} + \nu X_{xx}) = 0.4k [y(y-3)(3x-8) + 5x(x-4)^2]$$

$$m_{xy} = D_f (1-\nu) X_{xy} = 0.8k (x-4)(3x-4)(2y-3)$$

O esforço transversal que equilibra esta distribuição de momentos é dado por:

$$v_x = \frac{\partial m_{xx}}{\partial x} + \frac{\partial m_{xy}}{\partial y} = 2k [3y(y-3) + (x-4)(3x-4)]$$

$$v_y = \frac{\partial m_{yy}}{\partial y} + \frac{\partial m_{xy}}{\partial x} = 2k (2y-3)(3x-8)$$

A carga de vácuo que equilibra esta distribuição de esforços transversais é dada por:

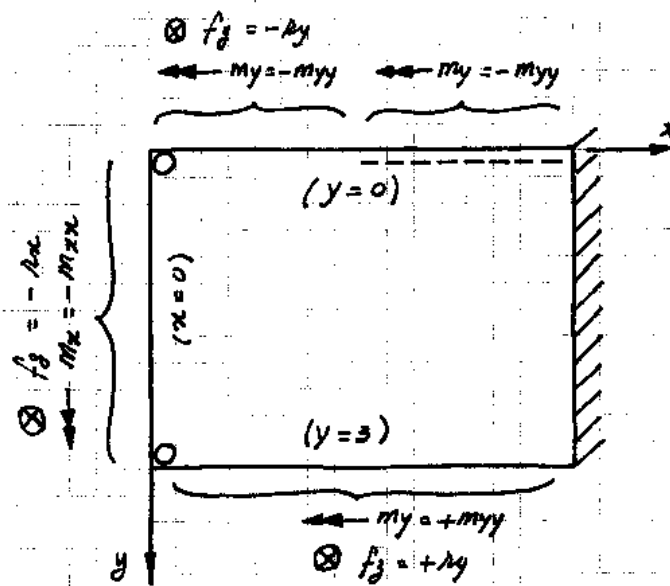
$$q = - \frac{\partial v_x}{\partial x} - \frac{\partial v_y}{\partial y} = 8k (8-3x)$$

Esta carga pode ser calculada directamente a partir da equação de Lagrange:

$$\frac{\partial^4 W}{\partial x^4} + 2 \frac{\partial^4 W}{\partial x^2 \partial y^2} + \frac{\partial^4 W}{\partial y^4} = q/D_f$$

Para além da carga de vácuo, q , é preciso determinar as forças e os momentos aplicados nos bordos da laje que garantem que a estrutura seja equilibrada.

4



Seu o espaço transversal equivalente dado por,

$$\begin{aligned} n_x &= v_x + \frac{\partial m_y}{\partial y} = 6k [y(y-3) + 0.6(x-4)(3x-4)] \\ n_y &= v_y + \frac{\partial m_x}{\partial x} = 3.6k (2y-3)(3x-8) \end{aligned}$$

as condições de fronteira elásticas são as seguintes:

$$\text{Para } x=0 \quad \begin{cases} m_x = -m_{xx}(x=0) = 16ky(y-3) & \text{para } 0 < y < 3 \\ f_y = -p_y(x=0) = -1.2k(5y^2 - 15y + 48) & \text{para } 0 < y < 3 \end{cases}$$

$$\text{Para } y=0 \quad \begin{cases} m_y = -m_{yy}(y=0) = -2kx(x-4)^2 & \text{para } 0 < x < 4 \\ f_x = -p_x(y=0) = -108k(3x-8) & \text{para } 0 < x < 4 \end{cases}$$

$$\text{Para } y=3 \quad \begin{cases} m_y = +m_{yy}(y=3) = 2kx(x-4)^2 & \text{para } 0 < x < 4 \\ f_x = +p_x(y=3) = 108k(3x-8) & \text{para } 0 < x < 4 \end{cases}$$

3. As condições de admissibilidade estática para este problema, se a única carga aplicada for a carga de não uniforme $q=1$, são as seguintes:

a) Os momentos fletores e torção devem satisfazer a seguinte equação de equilíbrio em todo o domínio da laje, $0 \leq x \leq 4$ e $0 \leq y \leq 3$:

$$\frac{\partial^2 m_{xx}}{\partial x^2} + 2 \cdot \frac{\partial^2 m_{xy}}{\partial x \partial y} + \frac{\partial^2 m_{yy}}{\partial y^2} = -1$$

b) Os momentos fletores e o torque de torção devem satisfazer as seguintes equações de equilíbrio na fronteira da laje:

$$m_x = -m_{xx} = 0 \quad \text{para } x=0 \text{ e } 0 \leq y \leq 3$$

$$f_y = -m_y = 0 \quad \text{para } x=0 \text{ e } 0 \leq y \leq 3$$

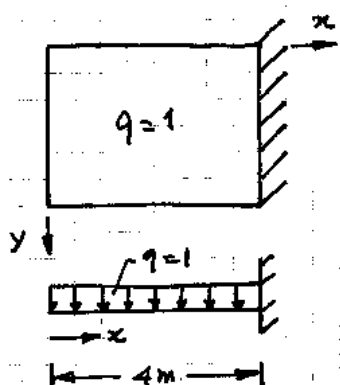
$$m_y = -m_{yy} = 0 \quad \text{para } y=0 \text{ e } 0 \leq x \leq 4$$

$$f_x = -m_x = 0 \quad \text{para } y=0 \text{ e } 0 \leq x \leq 4$$

$$m_y = +m_{yy} = 0 \quad \text{para } y=3 \text{ e } 0 \leq x \leq 4$$

$$f_y = +m_y = 0 \quad \text{para } y=3 \text{ e } 0 \leq x \leq 4$$

Essa solução que satisfaz estas condições corresponde a equilibrar a carga numa laje em cantos, com flexões cilíndricas.



$$\begin{aligned} \text{Top edge } (y=0): \\ \otimes f_x = -m_x = 0 \\ \leftarrow m_y = +m_{yy} = 0 \\ \text{Bottom edge } (y=3): \\ \otimes f_y = -m_y = 0 \\ \leftarrow m_x = -m_{xx} = 0 \end{aligned}$$

6

A distribuição de momentos é a que se obtém na viga em questão, baseada na distribuição x :

$$\begin{aligned} M_{xx} &= -\frac{1}{2} x^2 \\ M_{yy} &= 0 \\ M_{xy} &= 0 \end{aligned}$$

sendo a seguinte o esforço transversal em equilíbrio:

$$\begin{aligned} v_x &= \frac{\partial M_{xx}}{\partial x} + \frac{\partial M_{xy}}{\partial y} = -x \\ v_y &= \frac{\partial M_{yy}}{\partial y} + \frac{\partial M_{xy}}{\partial x} = 0 \end{aligned}$$

sendo o esforço transversal equivalente dado por,

$$\begin{aligned} r_x &= v_x + \frac{\partial M_{xy}}{\partial y} = -x \\ r_y &= v_y + \frac{\partial M_{xy}}{\partial x} = 0 \end{aligned}$$

conclui-se que a distribuição de esforços assim obtida satisfaz as condições de equilíbrio no domínio e na fronteira da laje, para o carregamento $q = +1$.

4. Se $M_{xx} = M_{yy} = 0$ no domínio da laje, as condições de admissibilidade estática definidas na alínea anterior simplificam-se para:

a) $2 \frac{\partial^2 M_{xy}}{\partial x \partial y} = -1$

b) $\begin{cases} r_x = 0 & \text{para } x=0 \text{ e } 0 \leq y \leq 3 \\ r_y = 0 & \text{para } y=0 \text{ e } 0 \leq x \leq 2 \\ r_y = 0 & \text{para } y=3 \text{ e } 0 \leq x \leq 4 \end{cases}$

A distribuição que satisfaz a equação de equilíbrio no domínio da laje é,

$$m_{xy}(x,y) = -\frac{1}{2}xy + f(x) + g(y) + c$$

em que $f(x)$ e $g(y)$ são funções apenas de x e y , respectivamente, e c é uma constante.

O esforço traçante equivalente é definido por:

$$\begin{aligned} n_x &= v_x + \frac{\partial m_{xy}}{\partial y} = \frac{\partial m_{xz}}{\partial x} + 2 \cdot \frac{\partial m_{xy}}{\partial y} = -x + 2 \cdot \frac{dg}{dy} \\ n_y &= v_y + \frac{\partial m_{xy}}{\partial x} = \frac{\partial m_{yy}}{\partial y} + 2 \cdot \frac{\partial m_{xy}}{\partial x} = -y + 2 \cdot \frac{df}{dx} \end{aligned}$$

Quando se aplicam as condições de equilíbrio de forças na fronteira, para determinar $f(x)$, $g(y)$ e c , obtém-se,

$$n_x(x=0) = 0 + 2 \cdot \frac{dg}{dy} = 0 \Rightarrow g(y) = 0$$

$$n_y(y=0) = 0 + 2 \cdot \frac{df}{dx} = 0 \Rightarrow f(x) = 0$$

$$n_y(y=3) = -3 + 2 \cdot \frac{df}{dx} = 0 \Rightarrow f(x) = \frac{3}{2}x$$

pois que se admitir que não é possível equilibrar a carga de var $q=1$ para as condições de fronteira relativas dadas faz-se de $m_{xx} = m_{yy} = 0$ no domínio da laje.