

Preferêde-se substituir o carregamento aplicado no domínio do elemento ( $p(x)$ ) por forças nodais ( $F_1$  e  $F_2$ ) que lhes sejam estáticamente equivalentes.

Para tal, é necessário garantir que, qualquer que seja a deformação considerada, o trabalho realizado pelas cargas aplicadas é igual ao trabalho realizado pelas forças nodais equivalentes.

Aplicando esta restrição à deformada 1, pode escrever-se

$$\underbrace{F_1 \times 1 + F_2 \times 0}_{\text{Trabalho das forças nodais}} = \underbrace{\int_0^L u^{(4)}(u) p(u) du}_{\text{Trabalho das cargas aplicadas}} = \int_0^L \psi_1(u) p(u) dx$$

Assim,

$$F_1 = \int_0^L \psi_1(u) p(u) du$$

Aplicando o mesmo procedimento à segunda das deformadas é possível escrever:

$$F_1 \times 0 + F_2 \times 1 = \int_0^L u^{(2)}(x) p(x) dx = \int_0^L \psi_2(x) p(x) dx$$

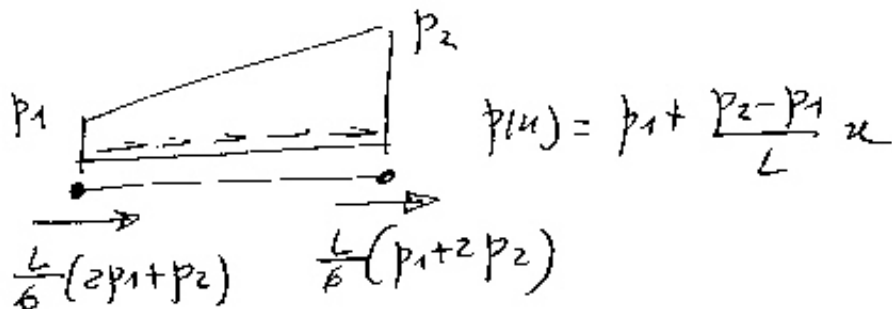
$$F_2 = \int_0^L \psi_2(x) p(x) dx$$

2.10

De forma genérica, pode escrever-se

$$\underline{F} = \int_V [\psi]^T [\rho] dV$$

Considere-se uma carga trapezoidal



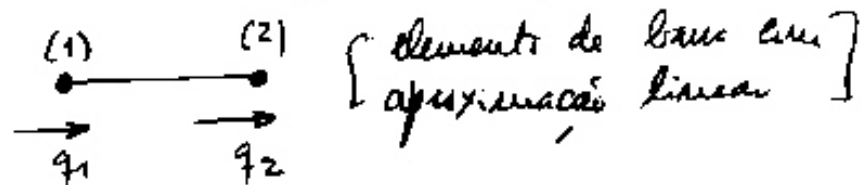
A aplicação das igualdades anteriores permite determinar

$$\begin{bmatrix} F_1 \\ F_2 \end{bmatrix} = \int_0^L \begin{bmatrix} 1-x/L \\ x/L \end{bmatrix} \left[ p_1 + \frac{p_2-p_1}{L}x \right] dx$$

$$\begin{bmatrix} F_1 \\ F_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2p_1+p_2 \\ p_1+2p_2 \end{bmatrix} \frac{L}{6}$$

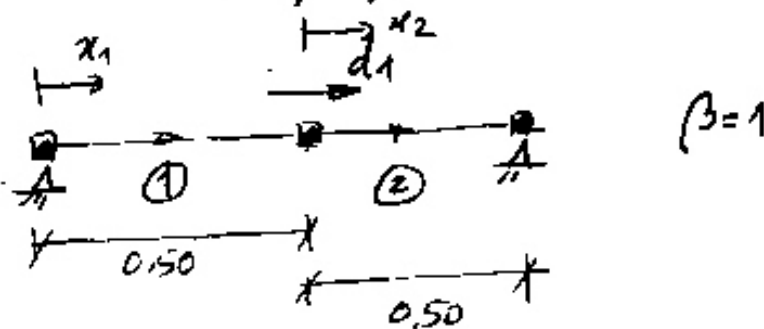
II.4. Resolução numérica do problema proposto em I, com uma discretização envolvendo 2 elementos finitos (com aproximação linear)

Etapa 1 - Escolha do tipo de elemento finito



Etapa 2 - Escolha da malha de elementos finitos

- Identificação dos deslocamentos independentes



Etapa 3 - Definição da aproximação do campo de deslocamentos em cada elemento

- Definição das tabelas de incidência

Elemento 1	$q$	$q_1$	$q_2$
	$d$	$X$	$d_1$

$$u^{(1)}(x) = \left(1 - \frac{x}{0.5}\right) q_1 + \left(\frac{x}{0.5}\right) q_2 = d_1$$

= 0

2.12

$$u^{(1)}(x) = 2x d_1$$

Elemento 2

$q$	$q_1$	$q_2$
$d$	$d_1$	$x$

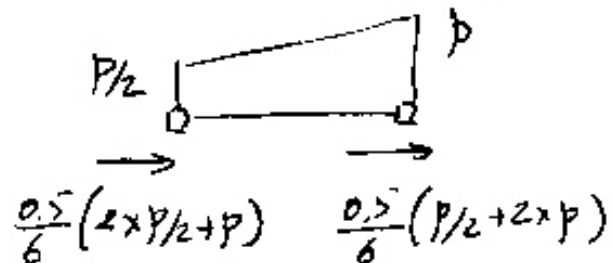
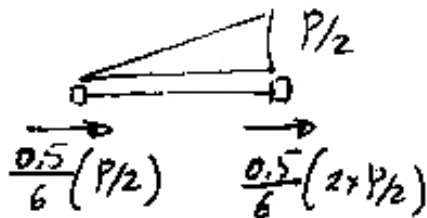
$$u^{(2)}(x) = \left(1 - \frac{x}{0.5}\right) \overset{=d_1}{q_1} + \left(\frac{x}{0.5}\right) q_2 \approx 0$$

$$u^{(2)}(x) = (1 - 2x) d_1$$

Etapa 4 - Matrizes de rigidez elementares  
- Forças nodais equivalentes

$$K^{(1)} = \frac{EA}{0.5} \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$K^{(2)} = \frac{EA}{0.5} \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}$$



$$F^{(1)} = \frac{0.5}{6} \begin{bmatrix} P/2 \\ P \end{bmatrix}$$

$$F^{(2)} = \begin{bmatrix} 2P \\ 2.5P \end{bmatrix} \times \frac{0.5}{6}$$

Etapa 5 - Determinação da matriz de rigidez da estrutura  
- Determinação das forças nodais globais

$$K_{11} = K_{22}^{(1)} + K_{11}^{(2)} = 2EA + 2EA = 4EA$$

$$F_1 = F_2^{(1)} + F_1^{(2)} = \frac{0,5}{6} [P + 2P] = \frac{P}{4}$$

Etapa 6 - Resolução das equações do M.E.F.

$$[K_{11}][d_1] = [F_1]$$

$$[4EA][d_1] = [P/4] \Rightarrow \boxed{d_1 = \frac{P}{16EA}}$$

NOTA: O facto de se ter obtido o valor exacto para o deslocamento "nodal" deve ser encarado como "mera coincidência". Os deslocamentos nodais obtidos através da aplicação do MEF não correspondem, regra geral, aos valores exactos.

Etapa 7 - Caracterização da redução aproximada

Elemento 1

$$u^{(1)}(x_1) = 2x_1 \times \frac{P}{16EA} = \frac{P}{8EA} x_1$$

$$\varepsilon^{(1)}(x_1) = \frac{du(x)}{dx} = \frac{P}{8EA}$$

$$N^{(1)}(x_1) = P/8$$

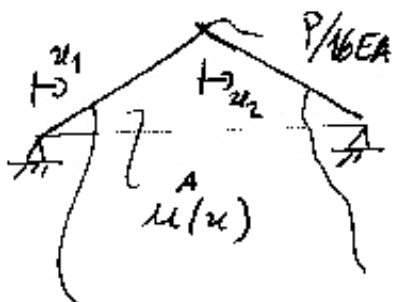
2.14

Elemento 2

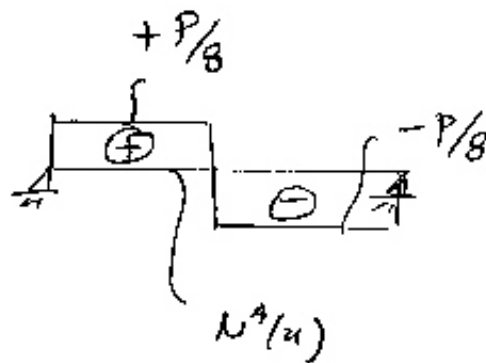
$$u^{(1)}(x_2) = (1 - 2x_2) \frac{P}{16EA}$$

$$\xi^{(1)}(x_2) = -\frac{P}{8EA}$$

$$N^{(1)}(x_2) = -\frac{P}{8}$$



$$u(x_1) = \frac{P}{8EA} x_1 \quad u(x_2) = (1 - 2x_2) \frac{P}{16EA}$$



Como se pode verificar de imediato que a solução obtida não é a exata?

Basta verificar que não existe equilíbrio <sup>local</sup>; mas são satisfeitas as condições de equilíbrio no domínio e na fronteira.

Para haver equilíbrio no domínio, seria necessário garantir que

$$p(x) + \frac{dN(x)}{dx} = 0 \Rightarrow p(x) = -\frac{dN(x)}{dx}$$